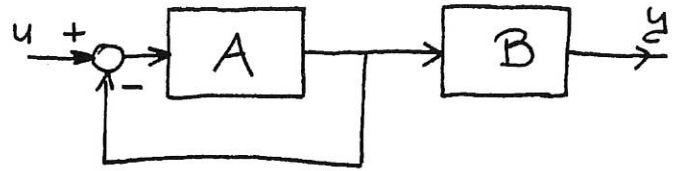
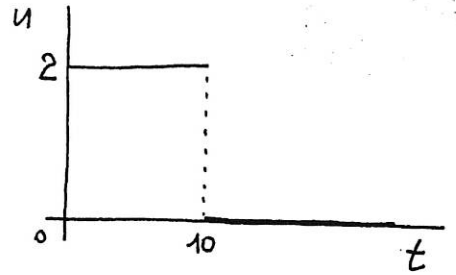


Si consideri il sistema in figura, in cui i blocchi A e B hanno funzione di trasferimento



$$A(s) = 10/(1+s)^2 \quad B(s) = \exp(-5s)$$

- Determinare la funzione di trasferimento complessiva del sistema.
- Discutere la stabilità esterna del sistema.
- Determinare (qualitativamente) l'andamento di $y(t)$ quando l'ingresso $u(t)$ è la funzione rappresentata in figura.



$$a) \quad G = \frac{A}{1+A} \cdot B = \frac{\frac{10}{(1+s)^2}}{1 + \frac{10}{(1+s)^2}} e^{-5s} = \frac{10}{s^2 + 2s + 11} e^{-5s}$$

b) Il blocco B è un ritardatore puro \rightarrow risponde con uscite limitate a ingressi limitati

Per tanto $G(s)$ è E.S. se e solo se lo è

$$\tilde{G}(s) = \frac{10}{s^2 + 2s + 11}$$

$$p_{1,2} = -1 \pm i\sqrt{10} \quad |\operatorname{Re}(p_i)| < 0 \Rightarrow \text{E.S.}$$

$$c) \quad u(t) = 2 \operatorname{sca}(t) - 2 \operatorname{sca}(t-10)$$

$$\Rightarrow \tilde{y}(t) = \tilde{y}_{\operatorname{sca}}(t) - \tilde{y}_{\operatorname{sca}}(t-10)$$

dove

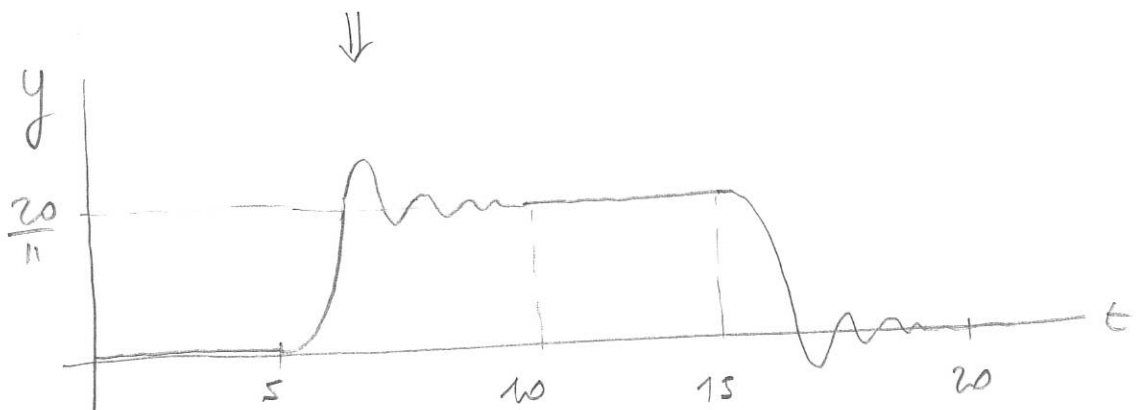
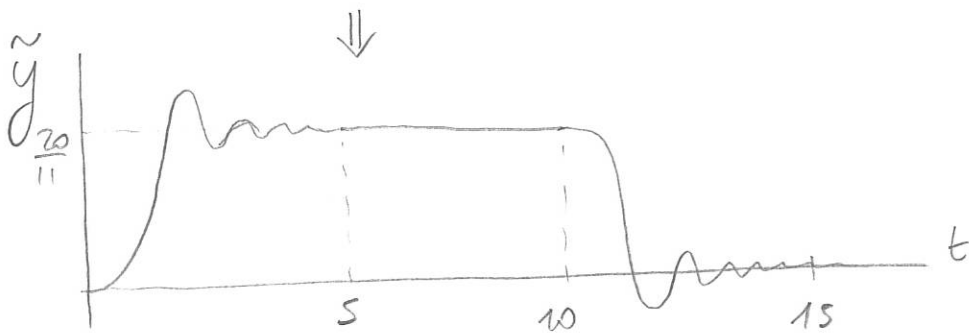
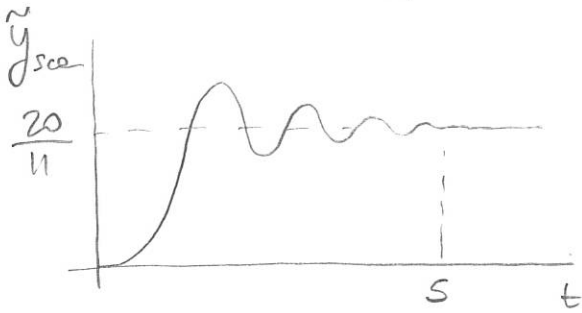
$\tilde{y}_{\operatorname{sca}}(t)$ = risposta a scalino di ampiezza 2 di $\tilde{G}(s)$

$\tilde{y}_{\operatorname{sca}}(t-10)$ = $\tilde{y}_{\operatorname{sca}}(t)$ ritardato di 10 unità di tempo

Infine $y(t) = \tilde{y}(t-5) \rightarrow$ per il ritardatore puro ($b=5$)

Determino $\tilde{y}_{sca}(t)$

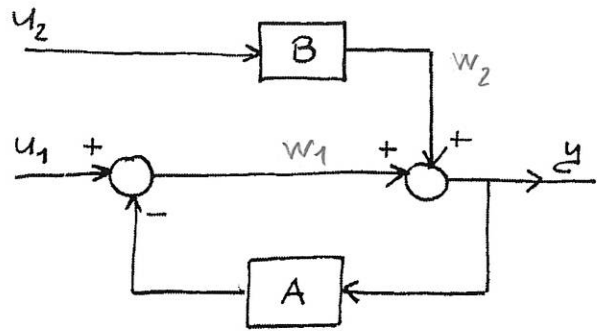
- \tilde{y}_{sca} limitata + $\exists \infty$ oscillazioni ($p_i \in \mathbb{C}$) di periodo $\frac{2\pi}{\sqrt{10}} \approx 2$
- $|\operatorname{Re}(\lambda_D)| = -1 \rightarrow T_R = 5$
- $r=0 \rightarrow \tilde{y}_{sca}(0) = \dot{\tilde{y}}_{sca}(0) = 0 \quad \ddot{\tilde{y}}_{sca}(0) = 2 \cdot 10 = 20 > 0$
- $\tilde{y}_{sca}^\infty = 2 \cdot \tilde{G}(0) = \frac{20}{11}$



Si consideri il sistema in figura, in cui il blocco A contiene un integratore mentre il blocco B ha funzione di trasferimento:

$$B(s) = \frac{100(1+s)}{s^2 + 10s + 100}$$

Determinare (qualitativamente) l'andamento dell'uscita $y(t)$ se al sistema vengono applicati gli ingressi $u_1(t) = sca(t)$ e $u_2(t) = sca(t-5)$ (scalino unitario applicato in $t=5$). In particolare, valutare stabilità, tempi di risposta e oscillazioni.



$$y = w_1 + w_2 = u_1 - Ay + B u_2 \rightarrow (1+A)y = u_1 + B u_2$$

$$y = \frac{1}{1+A} u_1 + \frac{B}{1+A} u_2$$

• $u_1(t) = sca(t)$ ($u_2(t) = 0$) $y = y_1 = G_1 u_1$

$$G_1 = \frac{1}{1+A} = \frac{1}{1 + \frac{1}{s}} = \frac{s}{1+s}$$

$p = -1 \rightarrow ES$
 $p \in \mathbb{R} \rightarrow \nrightarrow \infty \text{ oscill}$

$T_R = 5$

$t=0 \rightarrow y_1(0) = 1$

$$\dot{y}_1(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \mathcal{L}[y_1] = \lim_{s \rightarrow \infty} s [s Y_1 - y_1(0)] =$$

$$= \lim_{s \rightarrow \infty} s \left[s \cdot \frac{s}{1+s} \cdot \frac{1}{s} - 1 \right] = \lim_{s \rightarrow \infty} s \cdot \left[-\frac{1}{1+s} \right] = -1$$

$y_1^\infty = G_1(0) = 0$



$$Y_1 = G_1 \frac{1}{s} = \frac{1}{1+s} \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} y_1(t) = e^{-t}$$

• $u_2(t) = \cos(t) \cdot (u_1(t) = 0) \quad y = y_2 = G_2 u_2$

$$G_2 = \frac{B}{1+A} = \frac{s}{1+s} \cdot \frac{100(1+s)}{s^2+10s+100} = \frac{100s}{s^2+10s+100}$$

$$p_{1,2} = -5 \pm i\sqrt{75}$$

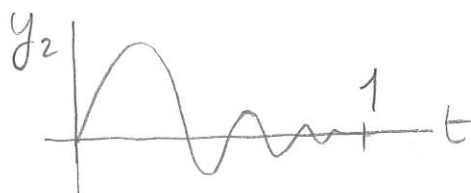
$$\operatorname{Re}(p_{1,2}) < 0 \rightarrow \text{E.S.}$$

$$p_i \in \mathbb{C} \rightarrow \exists \infty \text{ oscill}, T = \frac{2\pi}{\sqrt{75}}$$

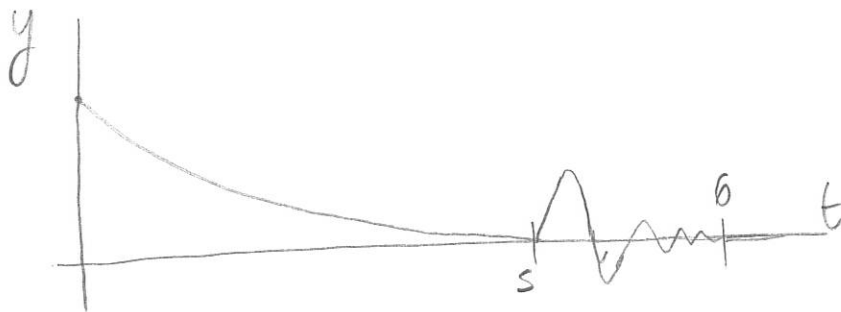
$$\operatorname{Re}(p_D) = -5 \rightarrow T_D = \frac{1}{5} \text{ e } T_R = 1$$

$$r = 1 \rightarrow y_2(0) = 0 \quad \dot{y}_2(0) = 100 > 0$$

$$y_2^\infty = G_2(0) = 0$$

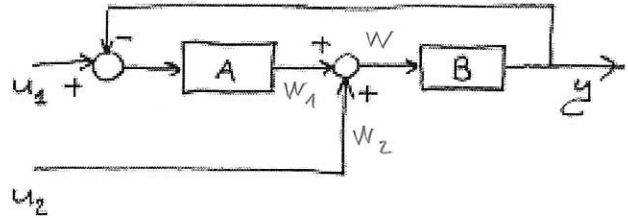


$$\Rightarrow y(t) = y_1(t) + y_2(t-5)$$



Si consideri il sistema in figura, in cui A è un integratore e il blocco B ha funzione di trasferimento:

$$G_B(s) = \frac{10}{s+2}$$



a) Determinare le funzioni di trasferimento tra i due ingressi e l'uscita, studiandone poi la stabilità.

b) Determinare qualitativamente, e rappresentare graficamente, l'uscita complessiva del sistema se i due ingressi valgono

$$u_1 = sca(t) - sca(t-10), \quad u_2 = sca(t-5)$$

$$a) \quad y = B w = B(w_1 + w_2) = B(A(u_1 - y) + u_2)$$

$$y = AB u_1 - AB y + B u_2$$

$$y = \frac{AB}{1+AB} u_1 + \frac{B}{1+AB} u_2$$

$$\downarrow \quad \downarrow$$

$$\text{fdit } u_1 \rightarrow y \quad \text{fdit } u_2 \rightarrow y$$

$$G_1 \quad G_2$$

$$G_1 = \frac{\frac{1}{s} \cdot \frac{10}{s+2}}{1 + \frac{1}{s} \cdot \frac{10}{s+2}} = \frac{10}{s^2 + 2s + 10}$$

$$G_2 = \frac{\frac{10}{s+2}}{1 + \frac{1}{s} \cdot \frac{10}{s+2}} = \frac{10s}{s^2 + 2s + 10}$$

$$p_{1,2} = -1 \pm 3i$$

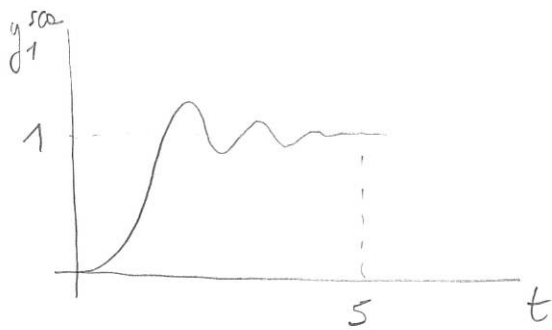
$$|\operatorname{Re}(p_i)| < 0 \rightarrow \text{E.S. } G_1 \text{ e } G_2$$

b) Risposta allo scatto di G_1

$$p_i \in \mathbb{C} \rightarrow \exists \infty \text{ oscill. } T = \frac{2\pi}{3} \approx 2,1$$

$$r=2 \rightarrow y(0) = \dot{y}(0) = 0 \quad \ddot{y}(0) = 10 > 0$$

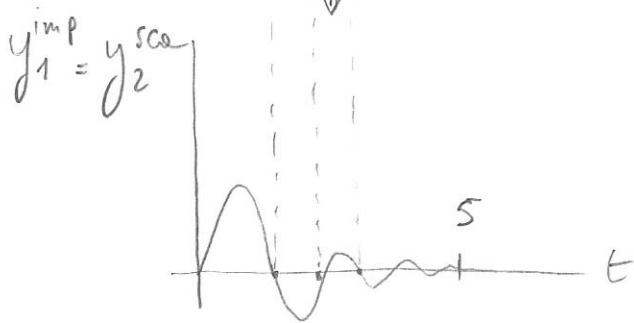
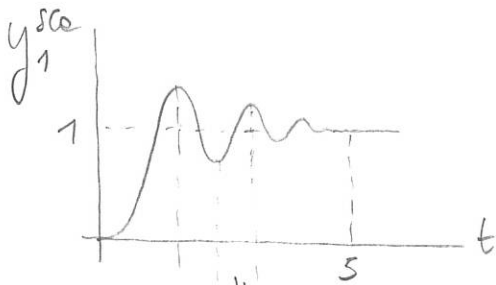
$$y_{\infty} = G_1(0) = 1 \quad |\operatorname{Re}(p_0)| = -1 \rightarrow T_R = 5$$



Risposta allo scolio di G_2

$$Y_2 = G_2 \cdot \frac{1}{s} = \cancel{s} G_1 \cdot \frac{1}{\cancel{s}} = G_1 \Rightarrow \text{è la risposta a impulso di } G_1 \text{ cioè la derivata della risposta a scolio di } G_1$$

$G_2 = s \cdot G_1$

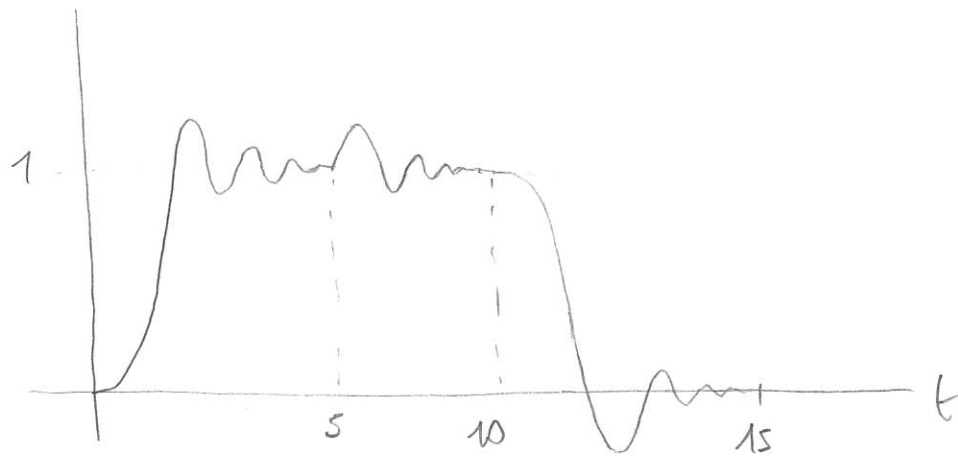


I segnali di ingresso sono applicati secondo la sequenza

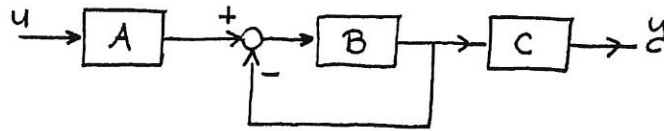
$$u_1 = sca(t) \rightarrow u_2 = sca(t-5) \rightarrow u_3 = -sca(t-10)$$

Essendo $y = y_1 + y_2$, in uscita si ha

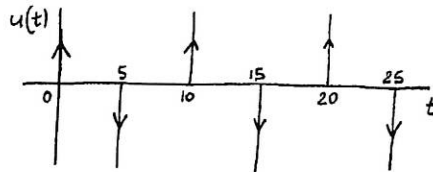
$$y_1^{sca}(t) + y_2^{sca}(t-5) - y_3^{sca}(t-10)$$



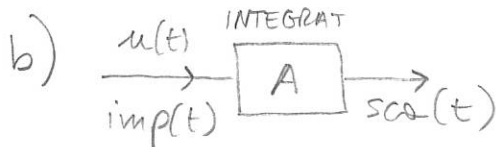
Si consideri il sistema rappresentato in figura, in cui il blocco A contiene un integratore mentre i blocchi B e C hanno, rispettivamente, funzione di trasferimento $B(s) = 10/(1+s)^2$ e $C(s) = e^{-s}$.



- Determinare la funzione di trasferimento complessiva del sistema.
- Determinare qualitativamente la risposta all'impulso, discutendo in particolare il tempo di risposta e l'esistenza di oscillazioni.
- Determinare la risposta all'ingresso in figura, in cui ciascuna freccia rappresenta un impulso unitario (rispettivamente positivo o negativo).



$$a) G = A \cdot \frac{B}{1+B} C = \frac{1}{s} \cdot \frac{10}{(1+s)^2} \cdot e^{-s} = \frac{1}{s} \underbrace{\frac{10}{s^2 + 2s + 1}}_{\tilde{G}} e^{-s}$$



Risposta all'impulso di $G =$ Risposta a scalino di \tilde{G}

→ Senza il ritardatore puro di 1 unità di tempo e^{-s} , si ha:

$$p_{1,2} = -1 \pm i\sqrt{10} \rightarrow \text{Re}(p_i) < 0 \rightarrow \text{E.S.}$$

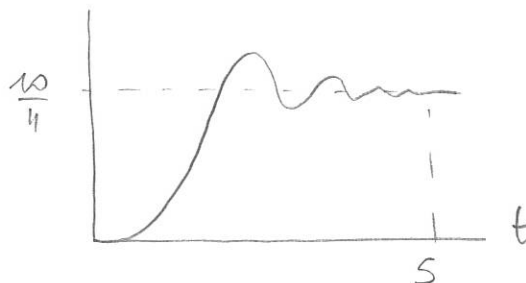
$$p_i \in \mathbb{C} \rightarrow \exists \infty \text{ oscill} \quad T = \frac{2\pi}{\sqrt{10}}$$

$$\text{Re}(p_0) = 1 \rightarrow T_R = 5$$

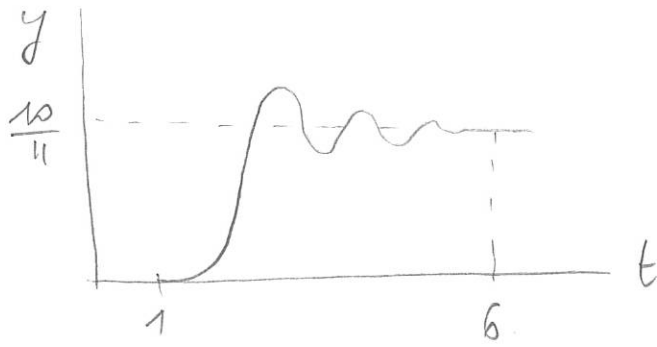
$$r=2 \rightarrow y(0) = \dot{y}(0) = 0 \quad \ddot{y}(0) = 10 > 0$$

$$y_{\infty} = \frac{10}{11}$$

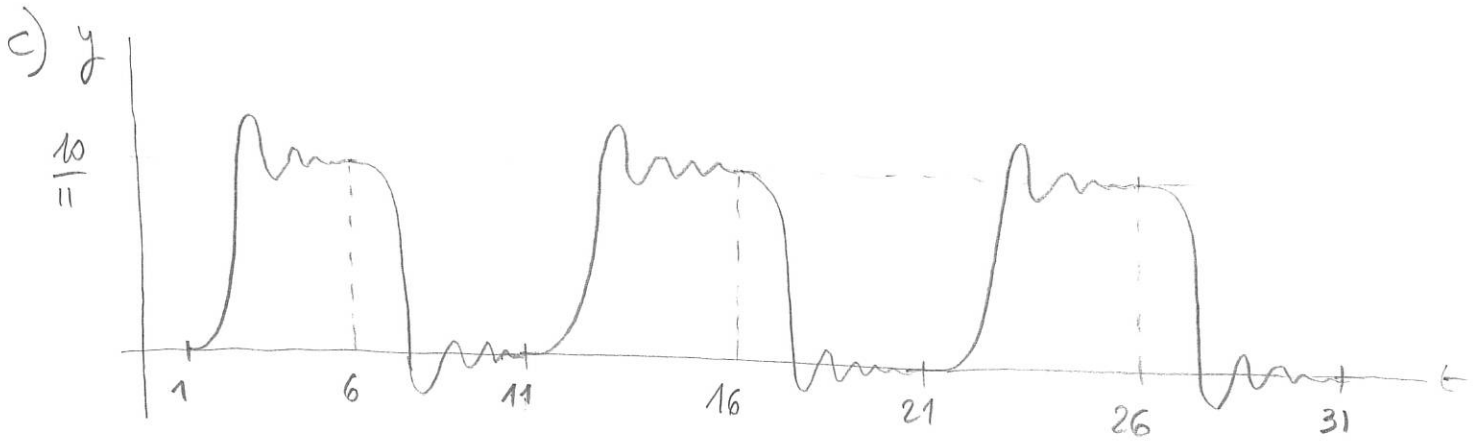
da cui



→ Con il ritardatore

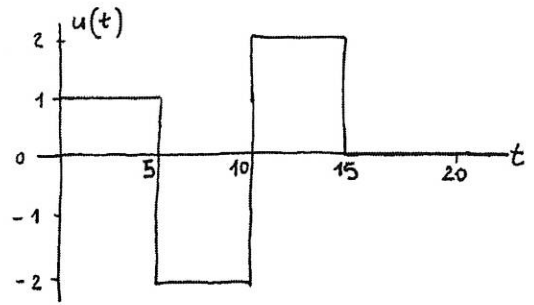


Risposta a scalino di \tilde{G}
 \equiv
Risposta a impulso di G



Sia dato il sistema con funzione di trasferimento

$$G(s) = 10 \frac{1-10s}{(1+s)(1+0,1s)^2}$$



Determinare (in modo qualitativo) e rappresentare graficamente la risposta del sistema all'ingresso in figura, prestando particolare attenzione ai tempi di risposta e all'esistenza o meno di oscillazioni.

$$u_{TOT}(t) = \text{sc}(t) - 3 \text{sc}(t-5) + 4 \text{sc}(t-10) - 2 \text{sc}(t-15)$$

$y(t)$ = risposta a scalino

$$\Rightarrow y_{TOT}(t) = y(t) - 3y(t-5) + 4y(t-10) - 2y(t-15)$$

Determiniamo $y(t)$

$$p_1 = -1 \quad p_2 = p_3 = -10 \quad p_i < 0 \rightarrow \text{ES}$$

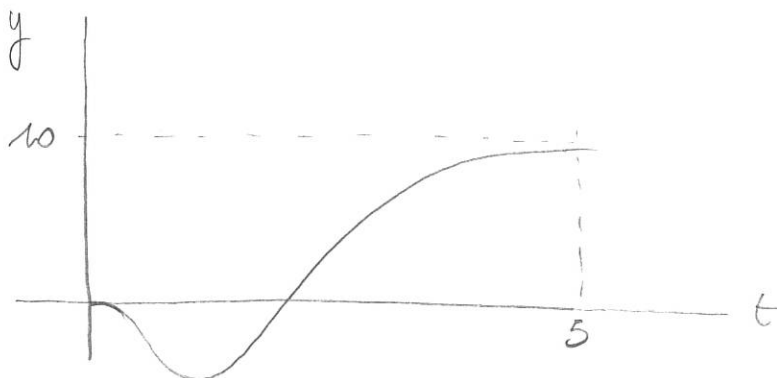
$$p_i \in \mathbb{R} \rightarrow \text{no oscill}$$

$$p_D = -1 \rightarrow T_R = 5$$

$$\kappa = 2 \rightarrow y(0) = \dot{y}(0) = 0 \quad \ddot{y}(0) = -\frac{100}{0,1^2} < 0$$

$$y_{\infty} = G(0) = 10$$

$$\text{zero in } (+0,1) \quad m_s = 1 \quad \delta = 0 \quad N = 1$$



Componendo le uscite, si ha:

